

Departamento de Señales, Sistemas y Radicomunicaciones  
**Comunicaciones Digitales**, junio 2011

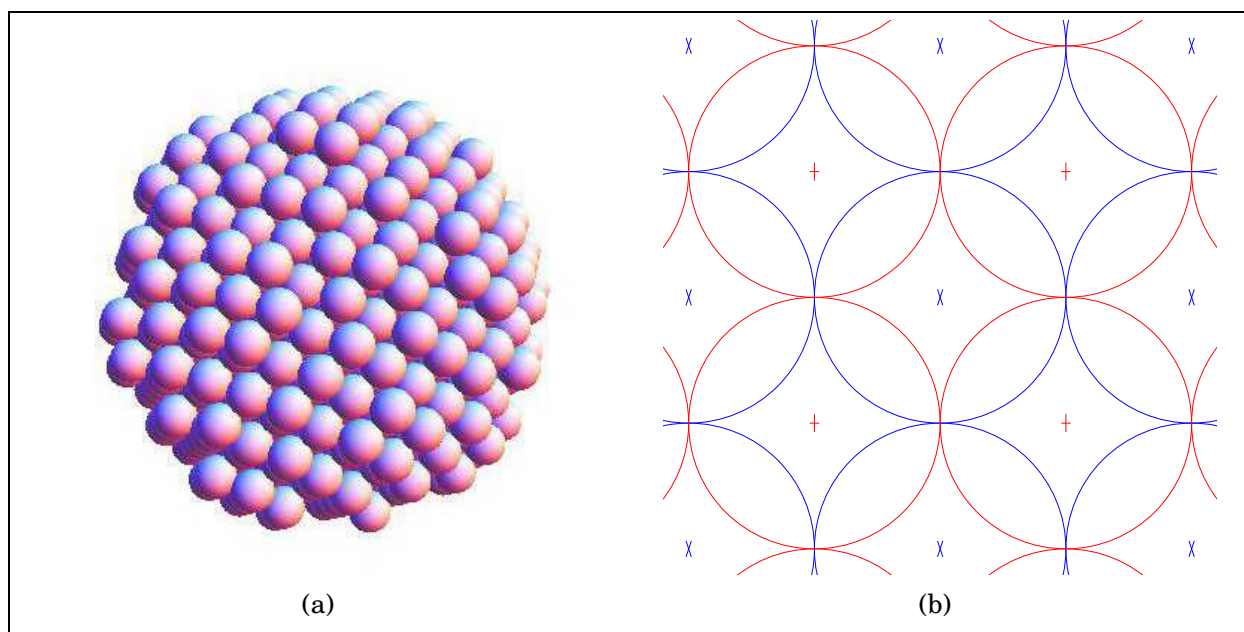
- Responder los problemas en hojas independientes.
- No se permite el uso de calculadora.

**Problema 1** (6 p.)

En este ejercicio se estudian los parámetros de calidad de constelaciones de gran número de señales dispuestas en puntos de una retícula regular con envoltura esférica centrada en el origen. **Los cálculos específicos para este tipo de constelaciones los daremos en el enunciado de forma que sólo se necesitará la teoría general que hemos visto para estudiar modulaciones.**

En todos los casos supondremos constelaciones de  $M$  símbolos equiprobables en las que la distancia de cada señal a sus vecinas más próximas es igual a  $d$ . Suponemos que todas las regiones de decisión son iguales. Las constelaciones que vamos a comparar son:

- Unidimensional ocupando una longitud igual a  $2R$ .
- Bidimensional, con regiones de decisión hexagonales (área  $2\sqrt{3}r^2$ , donde  $r$  es el apotema) y envoltura circular (área  $\pi R^2$ ).
- Tridimensional, con envoltura esférica (volumen  $(4/3)\pi R^3$ ), como la que se ilustra en la figura adjunta. Cada esfera de una capa (circunferencias punteadas en la figura) descansan en el hueco que dejan cuatro esferas de la capa inferior (en línea sólida en la figura). En consecuencia, cada esfera es tangente a otras doce (cuatro en la capa inferior, cuatro en la superior y las cuatro adyacentes en su misma capa). Las regiones de decisión para este empaquetamiento tienen forma de dodecaedro rómbico (poliedro de 12 caras romboidales idénticas). El volumen del dodecaedro rómbico es igual a  $V = 4\sqrt{2}r^3$ , donde  $r$  es el radio de una esfera inscrita en dicho poliedro tangente a todas sus caras.



Notando por  $V_T$  el volumen de la bola  $L$  dimensional que contiene la constelación y por  $V_C$  el de las regiones de decisión, tenemos  $M \approx V_T/V_C$ , y la energía media se aproxima

por

$$\mathcal{E}_{av} = \frac{1}{M} \sum_i \|\mathbf{r}_i\|^2 = \frac{1}{V_T} \sum_i \|\mathbf{r}_i\|^2 V_C \approx \frac{1}{V(L, R)} \int_{B(0, R)} \mathbf{r}^2 d\mathbf{r} = \frac{\alpha_2(L, R)}{V(L, R)}.$$

donde  $V_T = V(L, R)$  es el volumen de la bola  $L$ -dimensional de radio  $R$  y  $\alpha_2(L, R)$  su momento de orden dos. Estos parámetros valen

$$V(1, R) = 2R, \quad V(2, R) = \pi R^2, \quad V(3, R) = \frac{4}{3}\pi R^3, \\ \alpha_2(1, R) = 2R^3/3, \quad \alpha_2(2, R) = \pi R^4/2, \quad \alpha_2(3, R) = 4\pi R^5/5.$$

1. (4 p.) Expresar la energía media en función de  $d$  y  $M$  y calcular el valor de  $\beta$  para las tres constelaciones anteriores.
2. (2 p.) Calcular una cota superior de la probabilidad de error en función de  $d$  y de  $\sigma_n$  para las tres configuraciones.

### Problema 2 (4 p.)

Se considera un sistema de transmisión digital basado en las señales equiprobables

$$s_i(t) = A_i \psi(t), \quad \psi(t) = \frac{1}{\sqrt{T}} I_{0, T}(t), \quad A_i = e^{j[(\pi/4) + (\pi/2)(i-1)]}, \quad i = 1, \dots, 4$$

con  $T = 1$ . El canal de transmisión presenta propagación multitrayecto, de forma que las señales recibidas son de la forma

$$\hat{s}_i(t) + n(t), \quad \hat{s}_i(t) = s_i(t) + \alpha e^{j\phi} s_i(t - \tau).$$

donde  $n(t)$  es ruido blanco gaussiano complejo ( $n(t) = n_c(t) + jn_s(t)$ ) con  $n_c$  y  $n_s$  ruido blanco gaussiano con densidad espectral de potencia bilateral  $N_0$ .

Suponemos que el receptor conoce las señales y los parámetros del canal  $\alpha = 1/4$ ,  $\phi = \pi/2$ ,  $\tau = T/4$  (constantes). La decisión se basa en un filtro con respuesta al impulso  $\psi^*(-t)$  cuya salida se muestrea en el instante  $t = 0$ . Denominando  $X = X_c + jX_s$  a la muestra a la salida del filtro

- (a) (1.5 p) Indicar los elementos del problema de estimación bayesiana correspondiente a la determinación de la señal transmitida  $s_i$  a partir de la observación  $(X_c, X_s)$ .
- (b) (1.5 p) Representar gráficamente las regiones de decisión óptimas,
- (c) (1 p) Dar una expresión de la probabilidad de error en términos de la función  $Q$  si las regiones de decisión estuvieran fuera de las delimitadas por los ejes de ordenadas.

## Soluciones

1. ■ Para  $L = 1$  es  $2R \approx Md$  y en consecuencia

$$\mathcal{E}_{av,1} \approx \frac{R^2}{3} = \frac{M^2}{4 \cdot 3} d^2$$

con lo que

$$\beta_1 = \frac{d^2}{\mathcal{E}_{av,1}} \approx \frac{12}{M^2}$$

- Para  $L = 2$

$$\mathcal{E}_{av,2} \approx \frac{\pi R^4/2}{\pi R^2} = \frac{R^2}{2}$$

El area del hexágono es de calculo inmediato: Si  $S$  es la superficie,  $a$  el apotema y  $l$  el lado del hexágono,  $S = 6a \cdot l/2$ , y puesto que  $\tan \frac{\pi}{6} = \frac{1}{\sqrt{3}} = \frac{l/2}{a}$  resulta  $S = 3a \cdot \frac{2}{\sqrt{3}} a = 2\sqrt{3}a^2$ .

La distancia entre señales adyacentes es el doble del apotema, esto es,  $d = 2a$ , por lo que

$$S = 2\sqrt{3}a^2 = \frac{\sqrt{3}}{2} d^2$$

por lo que

$$\pi R^2 \approx M \frac{\sqrt{3}}{2} d^2$$

Substituyendo el valor de  $R^2$ :

$$\mathcal{E}_{av,2} \approx \frac{R^2}{2} = M \frac{\sqrt{3}}{4\pi} d^2$$

de donde

$$\beta_2 = \frac{d^2}{\mathcal{E}_{av,2}} \approx \frac{4\pi}{M\sqrt{3}}$$

- Para  $L = 3$

$$\mathcal{E}_{av,3} \approx \frac{4\pi R^5/5}{\frac{4}{3}\pi R^3} = \frac{3R^2}{5}$$

La distancia entre las señales correspondientes a dos regiones de decisión adyacentes es igual a dos veces el radio de cada esfera, por lo que el volumen de la región de decisión es

$$V_C(3) = 4\sqrt{2} \left(\frac{d}{2}\right)^3 = \frac{\sqrt{2}}{2} d^3$$

Como en los casos anteriores:

$$\frac{4}{3}\pi R^3 \approx M \frac{\sqrt{2}}{2} d^3$$

luego

$$R \approx \frac{(3M\sqrt{2})^{\frac{1}{3}}}{2\pi^{\frac{1}{3}}}$$

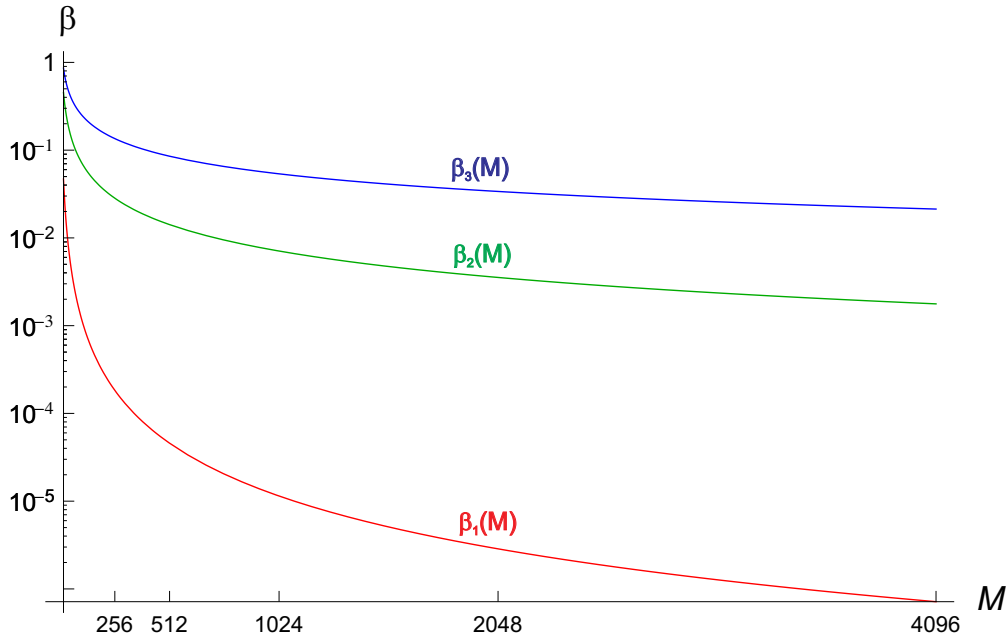
y

$$\mathcal{E}_{av,3} \approx = \frac{3R^2}{5} = \frac{3}{5} \frac{(3M\sqrt{2})^{\frac{2}{3}}}{2 \cdot 2\pi^{\frac{2}{3}}} = \frac{3}{10} \left(\frac{3M}{2\pi}\right)^{\frac{2}{3}}$$

con lo que

$$\beta_3 = \frac{d^2}{\mathcal{E}_{av,2}} \approx \frac{10}{3} \left( \frac{2\pi}{3M} \right)^{\frac{2}{3}}$$

En la figura adjunta se representan los valores de  $\beta$  en función de  $M$  para las tres constelaciones. La ventaja de incrementar la dimensión se hace evidente para valores elevados de  $M$  (numero de señales).



2. Como sabemos,

$$Q\left(\frac{d_{min,i}}{2\sigma_n}\right) \leq P_{e,i} \leq \sum_{j \in V_i} Q\left(\frac{d_{j,i}}{2\sigma_n}\right) \leq v_i \cdot Q\left(\frac{d_{min,i}}{2\sigma_n}\right)$$

donde  $V_i$  es el conjunto de señales vecinas y  $v_i$  el número de elementos de  $V_i$ . En nuestro caso, y despreciando la periferia de las constelaciones, todas las señales tiene la misma probabilidad de error y todas las señales vecinas (2 en en caso unidimensional, 6 en el bidimensional y 12 en el tridimensional) se encuentran a la misma distancia ( $d$ ) por lo que las cotas pedidas son:

$$P_e \leq v_i \cdot Q\left(\frac{d}{2\sigma_n}\right)$$

$$P_{e,1D} \leq 2 \cdot Q\left(\frac{d}{2\sigma_n}\right) \quad P_{e,2D} \leq 6 \cdot Q\left(\frac{d}{2\sigma_n}\right) \quad P_{e,3D} \leq 12 \cdot Q\left(\frac{d}{2\sigma_n}\right)$$

## Problema 2

(a) El problema de estimación bayesiana consiste en estimar el valor de la incógnita  $s_i, i = 1, \dots, 4$ , con probabilidades a priori  $P_i = 1/4$  en base a la observación  $(X_c, X_s)$ , cuya fdp condicional vamos a calcular. Si se transmite  $s_i$  tenemos

$$X = X_c + jX_s = \langle \hat{s}_i(t) + n(t), \psi(t) \rangle = \langle A_i(\psi(t) + \alpha e^{j\phi} \psi(t - \tau)) + n(t), \psi(t) \rangle$$

$$= A_i(1 + \alpha e^{j\phi} \rho) + n_{1c} + jn_{1s} = A_i \left( 1 + j \frac{3}{16} \right) + n_{1c} + jn_{1s},$$

puesto que  $\rho = \langle \psi(t - \tau), \psi(t) \rangle = \frac{3}{4}$ .

Como  $n_{1c} + jn_{1s}$  es el producto escalar de la señal de ruido blanco gaussiano complejo  $n(t)$  con una señal de energía unidad,  $\psi(t)$ ,  $n_{1c}$  y  $n_{1s}$  son gaussianas independientes de media nula y varianza  $\sigma_n^2 = N_0$ , luego  $X_c$  y  $X_s$  con gaussianas independientes de varianza  $\sigma_n$  y medias, respectivamente, la parte real y la parte imaginaria de  $A_i(1 + \alpha e^{j\phi}\rho)$ .

(b) Al ser las señales equiprobables, las regiones de decisión están dadas por el criterio de mínima distancia, y por tanto sus fronteras están delimitadas por las mediatrices de los segmentos que unen las señales vecinas. En este caso las fronteras corresponden a los ejes girados.

(c) La probabilidad de error es la misma para cualquier señal. Si el vector de medias de la observación cuando se transmite  $s_1$  es  $(\mu_1, \mu_2)$ , tenemos

$$P_E = P_{E1} = 1 - P(n_{1c} > -\mu_1)P(n_{2c} > -\mu_2) = 1 - (1 - Q(\mu_1/\sigma_n))(1 - Q(\mu_2/\sigma_n)).$$